# 論文 繊維化塑性関節モデルによる鉄筋コンクリート 骨組の弾塑性解析

#### 島津 勝<sup>\*1</sup>・修行 稔<sup>\*2</sup>

要旨: 著者らはハイブリッド骨組の大変位弾塑性解析に統一的に使用できる解析プログラムの開発を進めて きた。その基本となるはり要素を著者らは繊維化塑性関節モデルと称している。本研究では,コンクリートの 構成則として圧縮のみを負担する完全弾塑性形モデルを用いて,既往の曲げ降伏型の1層1スパン RC 骨組と 2層1スパン RC 骨組の繰返し載荷実験を対象に解析を行い,本モデルの精度と適用限界を調べた。その結果, 本モデルは部材角 *R* = ±0.02rad 辺りまで,両試験体の繰返し挙動を概ね追跡できることを示した。柱梁接合 部に直交梁が設けてある場合,接合部を弾性要素に置換することで,解析結果が実構造物の挙動に近づくこと がわかった。

キーワード:繊維化塑性関節モデル, RC 骨組,弾塑性解析

### 1 序

建物の性能評価の信頼性を保証するためには,骨組の 保有耐力と変形性能を正確に評価できる解析手法が必要 である。著者らはハイブリッド骨組の大変位弾塑性解析 に統一的に使用できる解析プログラムの開発を進めてい るが,その基本となるはり要素は,第二著者によって先 に提案された開断面材・閉断面材・半剛接接合部を有する 鋼骨組の統一的三次元大変位弾塑性解析のための汎用真 直はり要素である<sup>1)</sup>。本要素は基本的には plastic hinge model であるが,plastic hinge 部の塑性変形増分を繊維 に分割した断面に関する数値積分で求めるため,塑性変形 が極めて精度よく評価できるという特徴を有する。本要 素を著者らは繊維化塑性関節モデルと称している<sup>2)</sup>。本 要素は,既に文献2)および3)において鉄筋コンクリート (RC)部材にも使用できるように拡張されているが,RC 骨組についての精度の検証は必ずしも十分ではない。

RC部材の解析法については既に多くの研究があり,コ ンクリートの応力ひずみ関係に劣化現象を考慮している ものも少なくない<sup>4)</sup>。コンクリート繊維に劣化挙動を導 入すると,plastic hinge 部の軸力・二軸曲げモーメント と各繊維の応力状態が釣り合うようにするための反復修 正計算において,特に繰返し載荷時には各繊維の除荷と 再負荷が錯綜して収束が遅く,不安定になりやすい。著者 らはハイブリッド骨組の繰返し弾塑性挙動を安定に解析 できることを最重要視しているため,コンクリート素材 の劣化現象の導入は可能であれば避けたいと考えている。

本研究の目的は,宮川ら<sup>5)</sup>による1層RC 骨組の実験 的研究と大本ら<sup>6)</sup>による2層RC 骨組の実験的研究を解 析対象にし,実験結果と本解析法による結果を比較検討 し,本要素がRC 骨組の弾塑性挙動をどの程度把握でき るかを調べることである。

#### 2 解析方法

## 2.1 仮定

解析法は, plastic hinge model を用いた大変形弾塑性 解析法である。定式化に際して以下のように仮定する。(1) 鉄筋とコンクリートの間にすべりは発生せず両者は一体 となって変形する。(2)部材の断面は二軸対称であり,変 形後も平面を保持する。(3) 骨組の節点変位は大きいが部 材の弾性ひずみは小さい。(4) 断面の形状は降伏後も不変 である。(5) せん断変形は無視できる。(6) 部材の材軸回 りのねじれ変形は小さく,部材の塑性的挙動に影響しな い。また、コンクリートのねじれ剛性は無視できる。鉄 筋のねじれ剛性は,鉄筋を等価な薄肉角形鋼管に置換し て評価する。(7) 塑性変形成分は,軸力と二軸回りの曲げ モーメントに対応する3成分である。(8)部材を材軸方向 に小さな要素に分割することを前提にして一般化塑性ひ ずみ増分の各成分が要素内で線形に分布する。(9)要素の 両端と要素中央部との相対変位の塑性成分は,要素端 iま たはj側に集約されて生じる。(10)鉄筋の応力ひずみ関 係は,降伏後のひずみ硬化係数  $H_s = E_s/100$  の bilinear 形である。ここに  $E_s$  は鉄筋のヤング率である。(11) コ ンクリートの応力ひずみ関係は,圧縮のみ負担する完全 弾塑性形である(図-1)。





*1 長崎大学	工学部	構造工学科	助教	博士 (工学)	(正会員)
*2 長崎大学	工学部	構造工学科	教授	工博	(正会員)

コンクリート繊維の応力ひずみ関係のモデルについて は、コンクリートの引張り強度や劣化現象を考慮したも の、また鉄筋や鋼材などによる拘束を受けるコンクリー トと拘束を受けないかぶりコンクリートの相違を考慮し たものなど、様々なものが既往の研究で提案されている。 しかし、前述のように本解法はハイブリッド骨組を汎用的 にかつ安定に解析することを重視していることから、試 行錯誤の結果、図-1のような弾完全塑性形を仮定するこ ととした。なお、本研究においてはコンクリート繊維の 降伏応力 $\sigma_{cy}$ はコンクリート強度 $F_c$ の値をそのまま用い ( $\sigma_{cy} = -F_c$ )、コンクリートの初期ヤング係数 $E_c$ は文献 7)に従って求めて図-1のモデルを確定する。

2.2 幾何学的非線形剛性

要素の両端を i, j として i 端の図心に原点 O をと り, 材軸方向に x 軸, これと右手系をなすように断面主 軸方向に y, z 軸をとる。仮定 (1) ~ (6) および modified incremental stiffness method を用いると (1) 式を満足す る弾性接線剛性行列  $K^e$  が得られる <sup>1)</sup>。

$$d\boldsymbol{Q} + \boldsymbol{R} = \boldsymbol{K}^{e} d\boldsymbol{q}^{e} \tag{1}$$

ここに , R は不平衡力 , Q と  $q^e$  はそれぞれ要素端力と 要素端弾性変位である。Q と  $q^e$  の成分は以下のようであ る。

$$\begin{array}{l}
\boldsymbol{Q} = \begin{bmatrix} F_{xi}F_{yi}F_{zi}M_{xi}M_{yi}M_{zi} \\
F_{xj}F_{yj}F_{zj}M_{xj}M_{yj}M_{zj}\end{bmatrix}^{T} \\
\boldsymbol{q}^{e} = \begin{bmatrix} u_{i}^{e} v_{i}^{e} w_{i}^{e} \theta_{xi}^{e} \theta_{yi}^{e} \theta_{zi}^{e} \\
u_{j}^{e} v_{j}^{e} w_{j}^{e} \theta_{xj}^{e} \theta_{zj}^{e} \theta_{zj}^{e} \end{bmatrix}^{T}
\end{array}\right\}$$

$$(2)$$

ここに, F<sub>kl</sub> は l 端の k 方向の力, M<sub>kl</sub> は l 端の k 軸回り のモーメント, q<sup>e</sup> の成分は対応する弾性変位である。各 ステップにおける要素の新しい座標系とその座標系での 要素端全変位は,大きな回転に対応した回転行列を用い て決定し評価される。従って, K<sup>e</sup> に含まれる要素端変位 のうちのいくつかは,もし要素が弾性域にあれば,常に 以下のようになる。

$$\left. \begin{array}{c} u_{i}^{e} = v_{i}^{e} = w_{i}^{e} = v_{j}^{e} = w_{j}^{e} = 0 \\ \theta_{xi}^{e} = -\theta_{xj}^{e} \end{array} \right\}$$
(3)

なお,鉄筋の要素ねじり剛性への寄与は,鉄筋をその 全断面積と等しい断面積を持つ薄肉角形鋼管に置換して 評価している。

2.3 塑性変形増分の算定

本解法では塑性変形増分の算定に要素両端断面の塑性 接線係数行列を用いる。この係数行列は,要素を構成す る微小な繊維の,その時点での剛性を断面に関して数値 積分することによって求められる。鉄筋コンクリート部 材の場合,仮定(6)から繊維の応力増分とひずみ増分の 関係は次のようになる。

$$d\sigma = E_t d\varepsilon \tag{4}$$

ここに, $\sigma$ は軸力と二軸曲げモーメントによって生じる 垂直応力, $E_t$ は繊維の一軸応力ひずみ関係の硬化係数で ある。仮定(7)から塑性変形に関与する一般化応力fと 一般化ひずみ $\delta$ の成分は次のようになる。

$$\begin{cases} \boldsymbol{f} &= [f_x \quad m_y \quad m_z]^T \\ \boldsymbol{\delta} &= [\varepsilon_0 \quad \phi_y \quad \phi_z]^T \end{cases}$$

$$(5)$$

ここに、 $f_x$  は軸力、 $m_y \geq m_z$  は曲げモーメント、 $\delta$ の成 分はそれぞれに対応する軸方向ひずみ、y 軸とz 軸まわ りの曲率である。plastic hinge 部の断面を微小な繊維に 分割し、繊維の応力と一般化応力の関係および繊維のひ ずみと一般化ひずみの関係を用いて Newton-Raphson 法 を適用すれば、一般化応力増分と一般化ひずみ増分の間 に次のような関係が得られる<sup>1)</sup>。

$$df = sd\delta \tag{6}$$

ここに,*s*は断面に関する接線係数行列である。*s*を変形 することによって次式を満足する塑性接線係数行列 *ŝ* が 求められる<sup>1)</sup>。

$$d\boldsymbol{\delta}^{p} = \hat{\boldsymbol{s}} d\boldsymbol{f} \tag{7}$$

ここに, *dδ<sup>p</sup>* は一般化ひずみ増分の塑性成分である。

さて, 仮定 (7) により要素両端の plastic hinge に生じ
 る塑性変形増分を次のように定義できる。

$$\left. \begin{array}{l} d\boldsymbol{q}_{i}^{p} = \left[ du_{i}^{p} \ 0 \ 0 \ 0 \ d\theta_{yi}^{p} \ d\theta_{zi}^{p} \right]^{T} \\ d\boldsymbol{q}_{j}^{p} = \left[ du_{j}^{p} \ 0 \ 0 \ 0 \ d\theta_{yi}^{p} \ d\theta_{zi}^{p} \right]^{T} \end{array} \right\}$$
(8)

これらの塑性変形増分は,要素の一般化塑性ひずみ増分 によって生じるものである。要素両端の塑性接線係数行 列 ŝ を利用し,仮定(8)~(9)を導入して台形則を適用す れば,要素両端の塑性変形増分 dq<sup>p</sup> と要素端力増分 dQ とを関係づける新たな 12 次の正方行列 s<sup>p</sup> を得ることが できる<sup>1)</sup>。

$$d\boldsymbol{q}^{p} = \begin{cases} d\boldsymbol{q}_{i}^{p} \\ d\boldsymbol{q}_{j}^{p} \end{cases} = \frac{l}{8} \begin{bmatrix} 3\boldsymbol{s}_{i}^{p} & -\boldsymbol{s}_{j}^{p} \\ -\boldsymbol{s}_{i}^{p} & 3\boldsymbol{s}_{j}^{p} \end{bmatrix} \begin{cases} d\boldsymbol{Q}_{i} \\ d\boldsymbol{Q}_{j} \end{cases} = \boldsymbol{s}^{p} d\boldsymbol{Q}$$

$$\tag{9}$$

ここに, $s_i^p \ge s_j^p$ はそれぞれ i 端断面の  $\hat{s} \ge j$  端断面の  $\hat{s}$ から得られる 6 次の正方行列である。

2.4 弹塑性接線剛性行列

部材端変位増分 dq が,弾性変位増分 dq<sup>e</sup> と塑性変形 増分 dq<sup>p</sup> の合計として生じると仮定すると,(10) 式に示 す接線剛性 K<sup>p</sup> が得られる。

$$d\boldsymbol{Q} + \boldsymbol{R} = [\boldsymbol{I} + \boldsymbol{K}^{e}\boldsymbol{s}^{p}]^{-1}\boldsymbol{K}^{e}d\boldsymbol{q} \equiv \boldsymbol{K}^{p}d\boldsymbol{q} \qquad (10)$$

ここに, I は単位行列, R は不平衡力である。数値解析

は1ステップで1回だけ不平衡力を修正し,反復修正を 行わない変位増分法で進める。各ステップで回転行列を 用いて要素の座標変換行列を更新し,剛体変位成分を除 去して両端の全変位を再評価する。不平衡力 R は,この 全変位から現時点までの塑性変形増分を差し引いて得ら れる弾性変位を用いて,陽な形で計算できる。

## 3 宮川らの1層 RC 骨組の繰返し載荷実験<sup>5)</sup>

## **3.1** 解析対象の概要

解析対象としたのは,宮川らの実験<sup>5)</sup>の試験体のうち の1体である。図-2に試験体の形状を示す。試験体は,低 層 RC 造建物を想定したおよそ 1/3縮少モデルの1層1 スパン RC ラーメンである。骨組の破壊形式は柱曲げ降 伏型で,梁はせん断破壊を防ぐため実際より高配筋にし てある。載荷実験は,一定鉛直荷重が2本の柱の柱頭部 に作用するように載荷し,この荷重を一定に保持した状 態で,上部梁両端に取り付けた2つのオイルジャッキを用 いて繰返し水平力を載荷している。図-3に繰返し載荷パ ターンを示す。柱1本への一定鉛直荷重はN = 157kN(軸 力比 0.15)である。試験体の基礎に固定した測定用フレー ムに変位計を取り付け,上部梁の水平方向変位を測定し ている。コンクリートの圧縮強度は $F_c = 26.8$ MPaであ る。主筋の機械的性質を表-1に示す。

3.2 解析モデル

解析にあたっては,コンクリートのヤング率を $E_c$  = 24.3GPa とした<sup>7)</sup>。1部材を4要素でモデル化し,いわゆるパネルゾーンは考慮せず,柱と梁は図心で剛接され





載荷パターン<sup>5)</sup>

ているものとし (図-4),下部梁の図心軸に設けた節点を 固定した。要素断面の繊維の分割数はコンクリート部が 196,鉄筋はその図心位置における一本の繊維と仮定した (図-5)。鉄筋による断面欠損は無視している。この繊維へ の分割数は,これまでの多くの解析経験から,繰返し載 荷や大変形状態において生じる数値解析的に最も厳しい 状態でも,計算が安定に進む分割数として決定したもの である。

#### 3.3 解析結果と実験結果の比較

図-6 に水平力~部材角関係を示す。実線の図が宮川ら の実験結果<sup>5)</sup>,破線の図が本解析による結果である。 印は部材角  $\pm 0.02$ rad の点であり, $\varepsilon_c$  はそのときの左側 柱脚外側のコンクリート繊維(図-5 中の a)のひずみ値で ある。文献 6)には,部材角  $R = \pm 0.02$ rad までほぼ一定 の曲げ破壊モードを示した後,部材角  $R = \pm 0.02$ 5rad の サイクルで引張側柱頭部のせん断破壊により急激に耐力 低下したと記述されている。部材角が増加するにつれて, 水平力~部材角曲線の除荷の後半から逆負荷の前半にか





図-7a 左側柱脚主筋の応力ひずみ履歴

けて,解析の曲線が実験の曲線に比べ外側にふくらむ傾向はあるものの,本解法は部材角 R = ±0.02rad までの 骨組の水平力~部材角関係を概ね追跡できている。解析 上のモデ ルとしてはかなりのひずみ値まで図-1の応力ひ ずみモデルが適用できることがわかる。



なお,部材角  $R = \pm 0.02$ rad までの履歴ループ面積は 実験値が 571kN·rad,解析値が 820kN·rad,残留変形角 は実験値が-0.0047rad,解析値が-0.0089radであり差が大 きくなるが,この問題を解決するには断面平面保持を仮 定しない新たな要素モデルが必要であると思われる。

図-7a と図-7b はそれぞれ左側柱脚の主筋2本(図-5 中の b と c) とコンクリート繊維 (図-5 中の a と d) の応 力ひずみ履歴 (解析値) である。 図中の A 点 , B 点および C 点はそれぞれ図-6 のそれと対応している。A 点から B 点にかけて,繊維 a と b の応力が引張方向に大きく動く とともに,繊維cとdのひずみ値が圧縮方向に急速に変 化している。図-8は,図-6の解析結果のA点,B点お よび C 点における柱脚の応力分布図とひずみ分布図であ る。応力分布は柱主筋の降伏応力 σ<sub>sy</sub>, ひずみ分布は柱主 筋の降伏ひずみ  $\varepsilon_{sv} = \sigma_{sv}/E_s$  で無次元化して描いてい る。図中の点線,破線および一点鎖線はそれぞれ A 点, B 点,C点での無次元化応力値と無次元化ひずみ値である。 図-6の解析結果で A 点から B 点にかけて骨組の部材角 が急激に増加するのは, 平面保持の仮定により柱脚断面 の引張域が広くなるのにともなって繊維 c と d 側のひず みが急速に変化するためである。なお,この部分の実験 値との相違の主な要因がコンクリートの構成則ではない ことは文献 2) で確認している。

図-9 は部材角  $R = \pm 0.01$ rad までに主筋が降伏した節 点の位置を示したものである。図中の 印は主筋が塑性 化した節点の位置を,数字は主筋が塑性化するまでの順 番を示している。実験では,柱に曲げひび割れが発生し た後,部材角  $R = \pm 0.01$ rad で両柱の主筋の降伏が確認 されている。解析では,部材角  $R = \pm 0.005$ rad の1サイ クル目で左側柱脚と右側柱脚の主筋がほぼ同時に降伏し た後,部材角  $R = \pm 0.01$ rad の1サイクル目までに両柱 頭部の主筋が降伏している。

### 4 大本らの2層 RC 骨組の繰返し載荷実験<sup>6)</sup>

#### 4.1 解析対象の概要

解析対象としたのは,大本らの実験<sup>6)</sup>の試験体のうち の1体である。図-10に試験体の形状を示す。試験体は, 2層1スパン RC ラーメンで,各層梁および1層柱脚が曲 げ降伏するように設計された曲げ降伏型骨組である。柱 と梁の断面形状を図-11に示す。試験体の柱梁接合部には 直交梁が設けられている。

載荷実験は,まず柱に軸方向力を作用させ,ついで2層 と1層の水平力が常に2:1の比率になるように繰返し水平 加力を行っている。柱の軸方向力は一定に保持されおり, 柱1本当りの軸方向力は,N=74.5kN(軸力比0.13)であ る。繰返し時の制御には2層梁の変位を用い,3サイクルご

とに水平変位を $\pm 30$ mm(部材角 R = 0.021rad) 刻みで増 加させている。コンクリートの圧縮強度は $F_c = 26.3$ MPa である。柱,梁ともに主筋はSD70であり,鉄筋径はD10, 降伏強度は  $\sigma_{sy} = 707 M Pa$ , ヤング率は  $E_s = 187 G Pa$ である。

#### 4.2 解析モデル

解析にあたっては,コンクリートのヤング率を $E_c =$ 24.1GPa とした<sup>7)</sup>。解析モデルは,直交梁の存在を考慮 して柱梁接合部を弾性要素で置換したモデル A(図-13) と 柱・梁のスパンを長くして図心で剛接されているモデル Bの2種類である。両モデルとも柱と梁の要素分割数は 同じである。要素断面の繊維への分割方法は前の例と同 じである (図-12)。

4.3 解析結果と実験結果の比較

図-14 に層せん断力~部材角関係を示す。層せん断力 は1層の層せん断力であり,部材角は2層頂部水平変位 より求めた骨組全体の部材角である。実線の図が大本ら

である。モデル A の解析結果の方が実験に近く, 直交梁 が存在する骨組では柱梁接合部のモデル化が必要である ことがわかる。実験結果とモデル A の解析結果は,荷重 がやや低目ではあるが部材角  $R = \pm 0.021$ rad まではほ ぼ一致している。部材角  $R = \pm 0.021$  rad 以降は,特に 除荷の後半から逆負荷全般にかけて大きな差が見られる とともに,部材角  $R = \pm 0.021$ rad での3 サイクルの履 **歴ループ面積は実験値が** 198kN rad, 解析値 (モデル A) が 340kN·rad, 残留変形角は実験値が-0.0032rad, 解析値 (モデル A) が-0.0064rad となって差が大きいが, これら の原因も前の例と同じく,断面の平面保持仮定が実状を 反映していないためであると思われる。

図-15 は部材角  $R = \pm 0.021 \operatorname{rad}(3 \, \square 繰返し終了時)$ ま でに主筋が降伏ひずみに達した位置を示したものである。

 $Q_{\max}$ 

=76 k N

10

10

10

100

50

実験結果





化するまでの順番を示している。図-14 で部材角  $R = \pm 0.021$ rad 時の実験と解析の耐力に差がみられるのは,2 層梁端の主筋が実験に比べ早めに塑性化したためだと思われる。

図-16 は左側柱脚の,図-12 に a と b で示した主筋の 応力ひずみ履歴 (解析値)である。図中の 印は載荷終了 点である。解析上の値では,主筋のひずみ値が引張域で 0.13 に達しているのに対し,圧縮域で-0.019 程度である。 圧縮側のひずみは引張側ほど大きくならないことがわか る。この傾向は前の例と同じである。

図-17 は 1 層および 2 層梁端の下側主筋の応力ひずみ 履歴(解析値)である。図中の 印は載荷終了点である。1 層梁端の下側主筋の方により大きなひずみが生じている。 実験では 1 層梁端により多くの曲げきれつが目視されて おり,解析結果と実験は同じ性状を示している。

図-18 は骨組の最終変形状態を変位を 5 倍に拡大して 示したものである。1 層の柱脚近傍が大きな曲げ変形を生 じている。

#### 5 結論

本研究では,既存の曲げ降伏型の1層1スパン RC 骨 組と2層1スパン RC 骨組の繰返し載荷実験を対象に, 繊維化塑性関節モデルを用いて解析を行った。結果とし て,本モデルは部材角 R = ±0.02rad 辺りまで,除荷の 後半から逆負荷の前半にかけて実験との差が大きくなる ものの,1層および2層 RC 骨組の繰返し挙動を概ね追 跡できることを示した。柱梁接合部に直交梁が設けてあ る場合,接合部を弾性要素に置換することで,解析結果 が実構造物の挙動に近づくことがわかった。

### 参考文献

- M.Shugyo: Elastoplastic Large Deflection Analysis of Three-Dimensional Steel Frames, J. Struct. Engrg., ASCE, Vol.129, No.9, pp.1259-1267, 2003.9
- 2) 修行 稔,島津 勝,林田幸浩,岩永洋尚:曲げで壊 れる鋼コンクリート合成部材および骨組の弾塑性解析, 日本建築学構造系論文集,Vol.73,No.631,pp.1535-1542,2008.9
- 3) 島津 勝,林田幸浩,修行 稔:鉄筋コンクリート部 材の非線形解析に関する研究,日本建築学会九州支部 研究報告,No.47,pp.529-532,2008.3
- 4) 越川武晃,上田正行,和田俊良,菊地 優:補強材の 付着すべりを考慮したコンクリート梁・柱部材の大変 形・ポストピーク挙動解析,日本建築学会構造系論文 集,No.580,pp.69-76,2004.6
- 5) 宮川和明,木下陵二,藤永 隆,大谷恭弘,三谷 勲: ピン接合鋼管ブレースによる RC 造骨組の外付け耐 震補強法に関する実験的研究,日本建築学構造系論文 集,No.572,pp.147-154,2003.10
- 6) 大本義直,但木幸男,笠松照親,田中礼治:SD70級 鉄筋と高強度コンクリートを用いた2層RC 骨組の実 験,コンクリート工学年次論文報告集,Vol.16,No.2, pp.919-924,1994
- 7) 日本建築学会:鉄筋コンクリート構造計算規準・同解
   説 -許容応力度設計法-,1999